

Clase práctica: independencia lineal

1. Sea \mathbb{V} un \mathbb{K} -espacio vectorial y $\{v_1, v_2, v_3\} \subseteq \mathbb{V}$ un conjunto linealmente independiente. Se definen:

$$w_1 = v_1 + v_2 + 2v_3$$

$$w_2 = 3v_2 - v_3$$

$$w_3 = 2v_1 + v_2 - v_3$$

Analizar si el conjunto $\{w_1, w_2, w_3\}$ es linealmente independiente o linealmente dependiente.

Planteamos una combinación lineal de w_1, w_2, w_3 igualada a $0_{\mathbb{V}}$:

$$\lambda_1 w_1 + \lambda_2 w_2 + \lambda_3 w_3 = 0_{\mathbb{V}}$$

Si la única opción es que $\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = 0$ y $\lambda_3 = 0$, entonces el conjunto $\{w_1, w_2, w_3\}$ es LI. Si existen λ_1 , λ_2 y λ_3 no todos nulos, entonces el conjunto $\{w_1, w_2, w_3\}$ es LD. Veamos que sucede en este caso:

$$\lambda_1 w_1 + \lambda_2 w_2 + \lambda_3 w_3 = 0_{\mathbb{V}}$$

$$\lambda_1(v_1 + v_2 + 2v_3) + \lambda_2(3v_2 - v_3) + \lambda_3(2v_1 + v_2 - v_3) = 0_{\mathbb{V}}$$

$$(\lambda_1 + 2\lambda_3)v_1 + (\lambda_1 + 3\lambda_2 + \lambda_3)v_2 + (2\lambda_1 - \lambda_2 - \lambda_3)v_3 = 0_{\mathbb{V}}$$

Como el conjunto $\{v_1, v_2, v_3\}$ es LI tenemos que

$$\begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + 3\lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\ 2\lambda_1 - \lambda_2 - \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

Este sistema también puede escribirse en su forma matricial:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Llamemos A a la matriz del sistema, esto es, $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix}$. Tenemos las siguientes

opciones:

- El sistema tiene única solución si y sólo si $\det(A) \neq 0$. En este caso, el conjunto $\{w_1, w_2, w_3\}$ resulta linealmente independiente.
- Si $\det(A) = 0$, el sistema tiene infinitas soluciones, entonces existen soluciones no triviales del sistema y el conjunto $\{w_1, w_2, w_3\}$ resulta linealmente dependiente.

Calculemos el determinante de A :

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix} &= 1(-1)^{1+1} \det \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} + 0(-1)^{1+2} \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} + 2(-1)^{1+3} \det \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \\ &= -3 - (-1) + 2(-1 - 6) = -16 \neq 0 \end{aligned}$$

Por lo tanto el sistema tiene única solución $\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = 0$ y $\lambda_3 = 0$ y el conjunto $\{w_1, w_2, w_3\}$ es LI.

2. Hallar todos los valores de $a \in \mathbb{R}$ para los cuales el conjunto

$$\{1 + ax + x^2 - x^3, -1 + 2x + ax^2 + 2x^3, 4x + 3x^2 + x^3\} \subseteq P_3$$

es linealmente independiente.

Planteamos una combinación lineal de los polinomios de este conjunto igualada al polinomio nulo de P_3 :

$$\lambda_1(1 + ax + x^2 - x^3) + \lambda_2(-1 + 2x + ax^2 + 2x^3) + \lambda_3(4x + 3x^2 + x^3) = 0_{P_3}$$

$$(\lambda_1 - \lambda_2) + (a\lambda_1 + 2\lambda_2 + 4\lambda_3)x + (\lambda_1 + a\lambda_2 + 3\lambda_3)x^3 + (-\lambda_1 + 2\lambda_2 + \lambda_3)x^3 = 0_{P_3}$$

Luego

$$\begin{cases} \lambda_1 - \lambda_2 = 0 \\ a\lambda_1 + 2\lambda_2 + 4\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + a\lambda_2 + 3\lambda_3 = 0 \\ -\lambda_1 + 2\lambda_2 + \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

Vamos a triangular para darnos cuenta para cuales valores de a el sistema tiene única solución y para cuales tiene infinitas soluciones:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ a & 2 & 4 \\ 1 & a & 3 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{F_2 - aF_1 \\ F_3 - F_1 \\ F_4 + F_1}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2+a & 4 \\ 0 & a+1 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2+a & 4 \\ 0 & a+1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\substack{F_3 - (2+a)F_2 \\ F_4 - (a+1)F_2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 4 - (2+a) \\ 0 & 0 & 3 - (a+1) \end{pmatrix} \xrightarrow{F_4 - F_3} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2-a \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Vemos que este sistema tiene única solución $\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = 0$ y $\lambda_3 = 0$ si y sólo si $2 - a \neq 0$. Esto es, el conjunto $\{1 + ax + x^2 - x^3, -1 + 2x + ax^2 + 2x^3, 4x + 3x^2 + x^3\}$ es LI si y sólo si $a \neq 2$.

3. Analizar si los siguientes conjuntos de funciones son linealmente independientes o linealmente dependientes:

a) $\{\text{sen}(x), \text{sen}(2x)\}$

b) $\{2\text{sen}(x) - 3\text{sen}(2x), \text{sen}(x) + 5\text{sen}(2x)\}$

a) Podemos utilizar el wronskiano para determinar si este conjunto de funciones es LI:

$$W(x) = \det \begin{pmatrix} \text{sen}(x) & \text{sen}(2x) \\ \cos(x) & 2\cos(2x) \end{pmatrix}$$

Si $W(x) \neq 0$ para algún $x \in \mathbb{R}$, entonces el conjunto $\{\text{sen}(x), \text{sen}(2x)\}$ será LI.

Consideremos $x = \frac{\pi}{2}$

$$W\left(\frac{\pi}{2}\right) = \det \begin{pmatrix} \text{sen}\left(\frac{\pi}{2}\right) & \text{sen}(\pi) \\ \cos\left(\frac{\pi}{2}\right) & 2\cos(\pi) \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} = -2 \neq 0$$

Por lo tanto, $\{\text{sen}(x), \text{sen}(2x)\}$ es LI.

b) Presentaremos dos formas de analizar si el conjunto

$$\{2\operatorname{sen}(x) - 3\operatorname{sen}(2x), \operatorname{sen}(x) + 5\operatorname{sen}(2x)\}$$

es LI.

Una primera posibilidad es utilizar nuevamente el wronskiano:

$$W(x) = \det \begin{pmatrix} 2\operatorname{sen}(x) - 3\operatorname{sen}(2x) & \operatorname{sen}(x) + 5\operatorname{sen}(2x) \\ 2\operatorname{cos}(x) - 6\operatorname{cos}(2x) & \operatorname{cos}(x) + 10\operatorname{cos}(2x) \end{pmatrix}$$

Consideremos $x = \frac{\pi}{2}$.

$$W\left(\frac{\pi}{2}\right) = \det \begin{pmatrix} 2\operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2}\right) - 3\operatorname{sen}(\pi) & \operatorname{sen}\left(\frac{\pi}{2}\right) + 5\operatorname{sen}(\pi) \\ 2\operatorname{cos}\left(\frac{\pi}{2}\right) - 6\operatorname{cos}(\pi) & \operatorname{cos}\left(\frac{\pi}{2}\right) + 10\operatorname{cos}(\pi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 6 & -10 \end{pmatrix} = -26 \neq 0$$

Luego, el conjunto $\{2\operatorname{sen}(x) - 3\operatorname{sen}(2x), \operatorname{sen}(x) + 5\operatorname{sen}(2x)\}$ es LI.

Otra posibilidad es plantear una combinación lineal igualada a la función nula, entonces tenemos que

$$\lambda_1(2\operatorname{sen}(x) - 3\operatorname{sen}(2x)) + \lambda_2(\operatorname{sen}(x) + 5\operatorname{sen}(2x)) = 0, \forall x \in \mathbb{R}$$

$$(2\lambda_1 + \lambda_2)\operatorname{sen}(x) + (-3\lambda_1 + 5\lambda_2)\operatorname{sen}(2x) = 0, \forall x \in \mathbb{R}$$

Como el conjunto $\{\operatorname{sen}(x), \operatorname{sen}(2x)\}$ es LI,

$$\begin{cases} 2\lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ -3\lambda_1 + 5\lambda_2 = 0 \end{cases}$$

Este sistema tiene única solución $\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = 0$ ya que $\det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -3 & 5 \end{pmatrix} = 13 \neq 0$.

Por lo tanto, el conjunto $\{2\operatorname{sen}(x) - 3\operatorname{sen}(2x), \operatorname{sen}(x) + 5\operatorname{sen}(2x)\}$ es LI.